基于正位网格的局部时空守恒格式☆

申华¹,刘凯欣^{1,*},张德良²
(1.北京大学力学与空天技术系,北京 100871;
2.中国科学院力学研究所,北京 100080)

摘要:时空守恒元-解元(CE/SE)方法是近十年来发展起来的一种新的数值算法,最早是由 NASA Lewis 研究中心的 Chang [1, 2]及其合作者提出的,后来由张增产 [3]和王刚等人 [4-7]对该方法进行了改进。理 论和实际计算都证明该算法有很高的精度,特别擅长于求解守恒型方程。但是目前该算法只有少数几个版 本的格式,这是因为为了保证全局时空守恒,现有格式都采用了在时间方向上相互交错的网格,这就大大 限制了格式的灵活性。为此,本文对 CE/SE 方法进行了改进,得到了一种基于正位网格的局部时空守恒格 式(LSTC)。该格式在应用中变得更简洁,最重要的是为时空守恒格式的发展提供了新的思路。不仅如此, 该格式还继承了 CE/SE 方法几乎所有的特点和优点: 1.将时间和空间统一起来同等对待; 2.把流场物理量 及其空间导数作为独立未知量同时求解; 3.在推广到多维时无需使用算子分裂或方向交替技术,是一种真 正意义上的多维算法; 4.捕捉激波不需要 Riemann 求解器,激波分辨率高,在间断处能有效抑制非物理振荡。

关键词: 局部时空守恒格式(LSTC)、正位网格、时空守恒元-解元(CE/SE)方法

一、一维局部时空守恒格式

1.1. 格式的构造

为了便于理论分析,首先我们考虑简单的对流方程:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \tag{1.1}$$

这里扩散速度 $a \neq 0$ 是一个常数, 令 $x_1 = x, x_2 = t$ 表示二维 Euclidean 空间 E_2 中的两个坐标。令 $\vec{h} = (au, u)$, (1.1) 式可以写成散度的形式 $\nabla \cdot \vec{h} = 0$ 。根据 Gauss 散度定理,方程(1.1) 的积分形式可以表示成:

$$\int_{S(V)} \vec{h} \cdot \vec{ds} = 0 \tag{1.2}$$

这里,S(V)是 E_2 中任意时空区域的边界,向量 $\vec{h} = (au, u)$ 是时空流矢量。 $d\vec{s} = d\sigma \vec{n}$,

 $d\sigma$ 和 n分别为微元线段的长度和 S (V) 的外法向量。



^{*}国家自然科学基金资助项目(批准号10732010、10972010)。

^{*} 通信作者。电子邮箱: kliu@pku.edu.cn.

如图 1.1 所示,整个二维时空间划分成均匀的非交错网格。●是计算过程中用于存储数据的点,O是两个相邻黑色实心点的中点,是用于辅助计算的插值点。按照 CE/SE 的做法,物理量及其导数同时求解,以达到利用较少的节点得到较高精度的目的。

这里,我们不再严格定义时空守恒元和解元,而是通过在一个守恒单元上求解方程的积分形式得到基本的格式,然后利用插值完成计算。对于图 1.1 中的长方形守恒单元 ABCD, AB, BC, CD, DA 的外法向分别是(-1,0), (0,1), (1,0) 和(0,-1)。因此,式(1.2)等价于:

$$\int \vec{h} \cdot \vec{ds} = -a \int u(x,t)dt + \int u(x,t)dx + a \int u(x,t)dt - \int u(x,t)dx = 0$$
(1.3)
ABCD AB BC CD DA

式(1.3)的具体形式依赖于长方形各边上 *u(x,t)*的近似式,这里我们采用简单的一阶 Taylor 展开进行近似,将 Taylor 展式代入(1.3)并化简得到:

$$u_{j}^{n} = \frac{1}{2} \left[(1+2\nu)u_{j-\frac{1}{2}}^{n-1} + (1-2\nu)u_{j+\frac{1}{2}}^{n-1} \right] + \frac{\Delta x}{8} (1-4\nu^{2}) \left[(u_{x})_{j-\frac{1}{2}}^{n-1} - (u_{x})_{j+\frac{1}{2}}^{n-1} \right]$$
(1.4)

其中
$$\nu = a \frac{\Delta t}{\Delta x}$$
。

利用守恒单元 ABCD 中的物理量在 B, C 点的连续性可以得到:

$$(u_{x})_{j}^{n+} = \frac{2(u_{j+\frac{1}{2}}^{n} - u_{j}^{n})}{\Delta x} = \frac{2[u_{j+\frac{1}{2}}^{n-1} + (u_{t})_{j+\frac{1}{2}}^{n-1} \Delta t - u_{j}^{n})}{\Delta x}$$
(1.5)

$$(u_{x})_{j}^{n-} = -\frac{2(u_{j-\frac{1}{2}}^{n} - u_{j}^{n})}{\Delta x} = -\frac{2[u_{j-\frac{1}{2}}^{n-1} + (u_{t})_{j-\frac{1}{2}}^{n-1} \Delta t - u_{j}^{n})}{\Delta x}$$
(1.6)

为了抑制非物理振荡,我们引入一个加权平均函数作为限制器对上述两个导数做一个加 权平均:

$$(u_{x})_{j}^{n} = W[(u_{x})_{j}^{n+}, (u_{x})_{j}^{n-}, \alpha], \ W[x_{-}, x_{+}, \alpha] = \frac{|x_{+}|^{\alpha} |x_{-}|^{\alpha} |x_{+}|^{\alpha} |x_$$

对于不存在间断的情况,我们取 $\alpha=0$,这时式 (1.7) 是一个简单的算术平均。对于存在间断的情况,我们一般取 $\alpha=1\sim2$ 。

式(1.4)~(1.7)表明,网格点(j,n)的物理量和导数依赖于辅助节点(j-1/2,n-1) 和(j+1/2,n-1)上的物理量和导数。按照有限体积算法计算流通量的方法,可以有很多种 不同的方法计算得到辅助节点上的物理量及其导数,每种方法得到的最终数值格式都不同, 这就使得格式可以灵活多变。这里,我们引入一种容易扩展到多维情况的方法。对于 u_{j+1}^{n-1} ,

我们用两种方法来求解积分式 $\int u(x,t)dx$ 并化简上得到:

$$u_{j+\frac{1}{2}}^{n-1} = \frac{1}{2} \left[u_{j+1}^{n-1} - (u_x)_{j+1}^{n-1} \frac{\Delta x}{4} + u_{j-1}^{n-1} + (u_x)_{j-1}^{n-1} \frac{\Delta x}{4} \right]$$
(1.8)

而对于导数,我们同样可以根据物理量在守恒单元中的连续性得到:

$$(u_{x})_{j+\frac{1}{2}}^{n-1-} = -\frac{2(u_{j}^{n-1} - u_{j+\frac{1}{2}}^{n-1})}{\Delta x}, \quad (u_{x})_{j+\frac{1}{2}}^{n-1+} = \frac{2(u_{j+1}^{n-1} - u_{j+\frac{1}{2}}^{n-1})}{\Delta x}$$
(1.9)

对两个值作加权平均得到:

$$(u_x)_{j+\frac{1}{2}}^{n-1} = W[(u_x)_{j+\frac{1}{2}}^{n-1+}, (u_x)_{j+\frac{1}{2}}^{n-1-}, \alpha]$$
(1.10)

式(1.4)~(1.10)表明,(j, n)点的物理量及其导数可以通过(j-1, n-1),(j, n-1)和(j+1, n-1)上的物理量及其导数显式求得。因而,这是一个显式的三点格式。由于在计算 F 点和 H 点的物理量时对线段 AD 采用了不同的积分形式,因而对于长方形区域 BIJC 来说,在边界 AD 上的流通量不能保证完全抵消,因此在时间方向上该格式不能保证完全的全局守恒。但在局部时空间及全局空间,守恒性仍然是满足的。

1.2. Von Neumann 分析

令 $q_i^n = (u_i^n, (u_x)_i^n \Delta x)$,将格式写成矩阵形式:

$$q_{j}^{n} = M_{+}q_{j-\frac{1}{2}}^{n-1} + M_{-}q_{j+\frac{1}{2}}^{n-1}$$
(1.11)

$$q_{j+\frac{1}{2}}^{n-1} = M_1 q_j^{n-1} + M_2 q_{j+1}^{n-1}$$
(1.12)

其中

$$M_{+} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1+2\nu & \frac{1}{4}-\nu^{2} \\ -2 & 2\nu \end{bmatrix}, \quad M_{-} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1-2\nu & -\frac{1}{4}+\nu^{2} \\ 2 & -2\nu \end{bmatrix}$$
$$M_{1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{4} \\ -2 & 0 \end{bmatrix}, \quad M_{2} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -\frac{1}{4} \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$$

将式 (1.12) 代入式 (1.11) 得:

$$q_{j}^{n} = M_{+}M_{1}q_{j-1}^{n-1} + M_{+}M_{2}q_{j}^{n-1} + M_{-}M_{1}q_{j}^{n-1} + M_{-}M_{2}q_{j+1}^{n-1}$$
(1.13)

定义 $q_j^n = q^*(n,\theta)e^{ij\theta}(-\pi \le \theta < \pi, e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta)$, 然后代入(1.13)式得:

$$q^{*}(n,\theta) = Mq^{*}(n-1,\theta)$$
 (1.14)

$$M = \begin{bmatrix} 1 - (v^2 + \frac{1}{4})(1 - \cos\theta) - iv\sin\theta & -\frac{v}{4}(1 - \cos\theta) - i\frac{1}{8}\sin\theta\\ 2v(1 - \cos\theta) + i\sin\theta & \frac{1}{4}(1 - \cos\theta) \end{bmatrix}$$

矩阵 M 的特征方程为:

$$\lambda^{2} - [1 - v^{2}(1 - \cos\theta) - iv\sin\theta]\lambda + \frac{1}{4}(1 - \cos\theta) + \frac{1}{4}(v^{2} - \frac{1}{4})(1 - \cos\theta)^{2}$$

$$-\frac{1}{8}\sin^{2}\theta + i\frac{v}{4}\sin\theta(1 - \cos\theta) = 0$$
(1.15)

假设 λ_1 和 λ_2 是方程(1.15)的两个根,定义函数 $f(v,\theta) = \max(|\lambda_1|, |\lambda_2|)$

 $(0 < v < 1, -\pi \le \theta \le \pi)$ 。由于式 (1.15)的根是比较复杂的复数,我们用数值方法求解。函数 $f(v, \theta)$ 随 $v \Rightarrow \theta = 0$ 死的图像如图 1.2 所示。



图 1.2. 函数 $f(v, \theta)$ 随 $v \ \pi \theta$ 变化的图像

白色的平面表示 f=1。当 $v \le 0.43$, f 总是小于 1。但是在v = 0.5 附近, f 的值很接近于 1。并且注意到 Von Neumann 稳定性条件为 $\rho(M) = \max(|\lambda_1|, |\lambda_2|) \le 1 + K\Delta t$, 在不等式的 右边有一小量 $K\Delta t$, 因此我们可以适当放宽稳定性条件。数值结果表明, 当 $v \le 0.52$ 时, f 总是小于 1.01, 因而我们可以认为稳定性条件为 $0 < v \le 0.52$, 这与 Taylor 分析和实际计算 符合得很好。

1.3. Taylor 分析

将式(1.8)~(1.10)代入式(1.4)得:

$$u_{j}^{n} = \frac{1}{4} \{ (1+2\nu) [u_{j}^{n-1} - (u_{x})_{j}^{n-1} \frac{\Delta x}{4} + u_{j-1}^{n-1} + (u_{x})_{j-1}^{n-1} \frac{\Delta x}{4}] + (1-2\nu) [u_{j+1}^{n-1} - (u_{x})_{j+1}^{n-1} \frac{\Delta x}{4} + u_{j}^{n-1} + (u_{x})_{j}^{n-1} \frac{\Delta x}{4}] \} + \frac{1-4\nu^{2}}{8} (2u_{j}^{n-1} - u_{j-1}^{n} - u_{j+1}^{n})$$

$$(1.16)$$

然后将式(1.16)中各项基于点(j, n)进行 Taylor 展开得到对流方程(1.1)的修正方程:

$$(\frac{\partial u}{\partial t} + a\frac{\partial u}{\partial x})_{j}^{n} = (\frac{a^{3}\Delta t^{2}}{6} - \frac{a\Delta x^{2}}{24})(\frac{\partial^{3}u}{\partial x^{3}})_{j}^{n} + (\frac{a^{4}\Delta t^{3}}{8} - \frac{\Delta x^{4}}{96\Delta t})(\frac{\partial^{4}u}{\partial x^{4}})_{j}^{n} + O(\Delta t^{4}, \Delta x^{4})$$

$$= \frac{a\Delta x^{2}}{24}(4v^{2} - 1)(\frac{\partial^{3}u}{\partial x^{3}})_{j}^{n} + \frac{\Delta x^{4}}{96\Delta t}(12v^{4} - 1)(\frac{\partial^{4}u}{\partial x^{4}})_{j}^{n} + O(\Delta t^{4}, \Delta x^{4})$$

$$(1.17)$$

式(1.17)表明,现有格式在时间和空间方向上均是二阶精度,当v=0.5时,式(1.17)的右边第一项等于0,第二项也变得很小,这时格式具有三阶精度接近四阶精度。根据 Taylor

分析的稳定性条件
$$(-1)^{k}v_{2k} < 0$$
 (v_{2k} 是 $\frac{\partial^{2k}u}{\partial x^{2k}}$ 的系数)[10],可以得到 $|v| \leq \sqrt[4]{\frac{1}{12}} \approx 0.53$,

这与 von Neumann 稳定性条件一致。修正方程中奇数阶导数项代表格式的色散,偶数阶导数项代表格式的耗散,当v接近 0.5 时,格式的色散和耗散都较小,计算结果最好,随着v减小格式色散和耗散均增大。因此,现有格式也是和原始 CE/SE 格式一样,是 CFL 条件数 敏感的格式,但是根据 Chang 的研究结果,对导数处理稍作修改就能克服这个缺点,具体参看文献[2],对于均匀网格无需这样做。

二、数值算例

2.1. 一维激波管问题

这是一个经典的一维 Euler 方程算例,首先由 Sod[9]提出。问题描述:在一根长为 2 的

激波管中充满了理想气体,在管的中部有一隔膜将气体分成不同状态的两部分,两边气体状态为:

$$(\rho, u, v, w, p) = \begin{cases} (1.0, 0, 0, 0, 1.0), 0 \le x \le 1\\ (0.125, 0, 0, 0, 0.1), 1 < x \le 2 \end{cases}$$
(2.1)

计算开始时,隔膜打开,两边气体开始混合。为了更好说明本文格式的有效性,我们将结果 与 3 阶 ENO 格式[8]和原始的 CE/SE 格式[1]得到的结果进行了比较。由于本文格式和 CE/SE 格式均含有自由参数 α,我们计算中均取 α=2。三种格式均采用 100 个网格点进行计算。



图 2.1. t=0.4 时的数值结果。A 代表 3 阶 ENO 格式, B 代表原始 CE/SE 格式, C 代表本文格式。 (a)、(b)是密度分布图, (c)、(d)是速度分布图, (e)、(f)是压强分布图。

从计算结果可以看到, 三种格式均具有很高的精度, 100 个网格点的计算结果就与精确 解很接近, 只有在间断处的局部放大图能看出误差来。总体看来,本文格式和原始 CE/SE 格式的计算结果要优于 3 阶 ENO 格式。当 CFL=0.5 时,局部时空守恒格式的计算结果最好, 这点与 Taylor 分析吻合。虽然原始的 CE/SE 格式在 CFL 增大时某些地方结果精度会有所提 高,但是从速度局部放大图可以看出,当 CFL=0.8 时,原始的 CE/SE 格式的计算结果明显 有振荡。从这个算例可以看出局部时空守恒格式有着很高的精度。 本文基于正交网格建立起了一种局部时空守恒格式,格式可以灵活多变,为发展新格 式提供了思路。不仅如此,格式还继承了原始 CE/SE 格式的优点,尤其是捕捉激波不需要 Riemann 求解器。该格式很容易推广到多维情况,并且多维格式不需要算子分离方法,是一 种真正的多维格式。从算例可以看出,本文格式具有相当高的精度,能够准确捕捉激波位置。 该格式是在守恒型 Euler 方程基础上提出来的,不仅适用于流体力学方程,也适用于其它守 恒型方程,要推导 N-S 方程的格式只需作很小修改,并且该格式本身具有有限体积格式的 特点,容易推广到一般的非结构网格。因此,该格式有着广泛的适用范围。

参考文献

- S.C. Chang, The Method of Space-Time Conservation Element and Solution Element A New Approach for Solving the Navier-Stokes and Euler Equations, Journal of Computational Physics, 119, 295~324, 1995.
- 2. S. C. Chang, Courant Number Insensitive CE/SE Schemes, AIAA Paper 2002-3890, 2002.
- Z. C. Zhang, S. T. John Yu, A Modified Space-Time Conservation Element and Solution Element Method for Euler and Navier-Stokes Equations, AIAA 99-3277, 1999.
- 4. G. Wang, D. L. Zhang, K. X. Liu, An Improved CE/SE Scheme and Its Application to Detonation Propagation, Chinese Physics Letters, 24(12), 3563-3566, 2007.
- J. T. Wang, K. X. Liu, D. L. Zhang, A New CE/SE Scheme for Multi-Material Elastic-Plastic Flow and Its Application, Computers & Fluids, 38, 544-551, 2009.
- G. Wang, D. L. Zhang, K. X. Liu, J. T. Wang, An Improved CE/SE Scheme for Numerical Simulation of Gaseous and Two-Phase Detonations, Computers & Fluids, 39, 168-177, 2010.
- 7. K. X. Liu, J. T. WANG, Analysis of High Accuracy Conservation Element and Solution Element Schemes, Chinese Physics Letters, 21(11), 2085-2088, 2004.
- A. Harten, ENO Schemes with Sub-cell Resolution, Journal of Computational Physics, 83, 148-184, 1980.
- G. A. Sod, A Survey of Several Finite Difference Methods for Systems of Non-linear Hyperbolic Conservation Laws, Journal of Computational Physics, 27, 1~31, 1978.
- 10. T. D. Taylor, R. Peyret, Computational Methods for Fluid Flow, Springer-Verlag, 1983.